PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number: 10-124343 (43)Date of publication of application: 15.05.1998

(51)Int.Cl. 608F 11/28 606F 9/44 606F 17/00

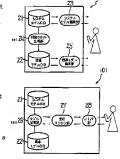
(21)Application number : 08–273339 (71)Applicant : RICOH CO LTD (22)Date of filing : 16.10.1996 (72)Inventor : ODA TOSHIHIKO

(54) DEVICE AND METHOD FOR SIMULATING MODEL, DEVICE AND METHOD FOR PREPARING MODEL. AND INFORMATION STORAGE MEDIUM

(57)Abstract

PROBLEM TO BE SOLVED: To make it possible to test software without requiring any hardware of a real machine by allowing object states corresponding to the same substance between a system analytical model corresponding to the software of the real machine and an environment simulating model corresponding to its hardware to synchronously transit.

SOLUTION: The system analytical model obtained by object-directionally analyzing the software of the real machine together with a directly relational substance part and the environment simulating model obtained by object-directionally analyzing the external environment of the software of the real machine are stored in a system storing means 21 and an environment storing means 22. In this case, objects corresponding to the same substance are included in the system analytical model and the environment simulating model, and when a model driving means 27 inputs a prescribed event to these objects and simultaneously generates mutually



corresponding status transition, the action of the system analytical model corresponding to the event input is outputted from a result output means 28 as data.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出廣公開番号

特開平10-124343

(43)公開日 平成10年(1998) 5月15日

(51) Int.Cl. ⁴	韓別配号	FΙ	
G06F 11/28	340	G06F 11/28	3 4 0 C
9/44	530	9/44	530Z
17/00		15/20	D

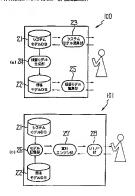
		審查樹求	未請求 請求項の数22 OL (全 23 頁)	
(21)出願番号	特頼平8-273339	(71)出職人	000006747 株式会社リコー	
(22)出願日	平成8年(1996)10月16日		東京都大田区中馬込1丁目3番6号	
(er, made	+-M2 0 -F (1000/10/310L)	(72)発明者 小田 利彦 東京都大田区中馬込1丁目3番6号 株式		
		(7.1) (DYN 1	会社リコー内	
		(/4)代程人	非理士 柏木 明 (外1名)	

(54) [発明の名称] モデルシミュレート装置および方法、モデル作成装置および方法、情報記憶媒体

(57) 【型約】

【課題】 実機のソフトウェアをハードウェアが無い状 態でテストできるようにする。

【解決手段】 実機のソフトウェアを直接に関連する実 体の部分とともにオブジェクト指向分析してシステム分 折モデルを作成し、実機のソフトウェアの外部環境の少 なくとも実体の部分をオブジェクト指向分析して環境模 擬モデルを作成し、これらのモデルの同一の実体に対応 したオブジェクトの両方にイベントを入力して双方の状 態を同期して遷移させ、このイベント入力に対応したシ ステム分析モデルの診動をデータ出力する。実機のハー ドウェアの役割を環境模据モデルで実現しているので、 実機のハードウェアを要することなくソフトウェアをテ ストすることができ、実機の開発期間を短縮するような ことができる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 実機のソフトウェアが直接に関連する実 体の部分とともにオブジェクト指向分析によりモデル化 されたシステム分析モデルを記憶するシステム記憶手段 と、実機のソフトウェアの外部環境となる少なくとも実 体の部分がオブジェクト指向分析によりモデル化された 環境模擬モデルを記憶する環境記憶手段と、前記システ ム分析モデルと前記環境機擬モデルとの同一の実体に対 応したオブジェクトの両方に所定のイベントを入力して 相互に対応した状態選移を同期して発生させるモデル郷 10 動手段と、イベント入力に対応した少なくとも前記シス テム分析モデルの学動をデータ出力する結果出力手段 と、を有することを特徴とするモデルシミュレート装

【請求項2】 環境模擬モデルは、システム分析モデル の実体対応のオブジェクトを個々に継承したサブクラス のオブジェクトを有することを特徴とする請求項1記載 のモデルシミュレート装置。

【請求項3】 環境模擬モデルは、自身とシステム分析 モデルとの同一の実体に対応したオブジェクトを所定の 20 状態に遊移させるイベントを発生するオブジェクトを存 し、モデル駆動手段は、前記環境模擬モデルの特定のオ ブジェクトが発生するイベントを前記システム分析モデ ルと前記環境模擬モデルとの所定のオブジェクトに入力 することを特徴とする請求項1または2記載のモデルシ ミュレート装置。

【請求項4】 システム分析モデルと環境模擬モデルと は、同一の実体に対応して所定の状態に忽移するオブジ ェクトとして、実機での故障等のランダムに発生する状 態に造移するオブジェクトを行し、このオブジェクトに 30 状態遷移を発生させるイベントを束機での故障率等の結 計的情報に基づいたタイミングで発生するオブジェクト を、前記環境検索モデルは有することを特徴とする請求 項3記載のモデルシミュレート装置、

【請求項5】 各種データの入力操作を受け付けるデー タ入力手段を設け、システム分析モデルと環境機構モデ ルとは、同一の実体に対応して所定の状態に遷移するオ ブジェクトとして、実機において所定の入力操作が実行 された状態等に遊移するオブジェクトを有し、このオブ ジェクトに状態遷移を発生させるイベントを確定データ 入力手段の入力操作に対応して発生するオブジェクト を、環境模擬モデルは有することを特徴とする結束項3 記載のモデルシミュレート装置。

【請求項6】 システム分析モデルと環境模擬モデルと は、同一の実体に対応して所定の状態に遷移するオブジ ェクトとして、実機における連鎖した一連の動作の状態 に順次選移する複数のオブジェクトを行し、これらのオ ブジェクトに連鍋した状態要移を順次発生させるイベン トを発生するオブジェクトを、環境模擬モデルは有する 32

【請求項7】 実機のソフトウェアが直接に関連する実 体の部分とともにオブジェクト指向分析によりモデル化 されたシステム分析モデルと、実機のソフトウェアの外 部環境となる少なくとも実体の部分がオブジェクト指向。 分析によりモデル化された環境模擬モデルとに対し、間 一の実体に対応した双方のオブジェクトの両方に所定の イベントを入力して相互に対応した状態遷移を同期して 発生させ、イベント入力に対応した少なくとも前記シス テム分析モデルの挙動をデータ出力させるようにしたこ とを特徴とするモデルシミュレート方法。

【高求項8】 実機のソフトウェアが直接に関連する出 体の部分とともにオブジェクト指向分析によりモデル化 されたシステム分析モデルがデータ入力されるモデル入 力手段と、実機のソフトウェアの外部環境をオブジェク ト指向分析によりモデル化した環境模擬モデルの少なく とも一部を前記システム分析モデルの実体に対応したオ ブジェクトに基づいて生成するモデル生成手段と、を有 することを特徴とするモデル作成装置。

【請求項9】 モデル生成手段は、システム分析モデル から実体対応のオブジェクトを抽出し、そのオブジェク トを個々に継承したサブクラスのオブジェクトを買拉様 擬モデルに生成することを特徴とする請求項8記載のモ デル作成装置。

【請求項10】 システム分析モデルは、実機の全体的 な意向や目的に対応した最上層と、実機の複数の実体に 個々に対応した最下層と、前紀最上層と最下層とを申継 する中間層とを有し、モデル生成手段は、前記システム 分析モデルの少なくとも最下層の全部のオブジェクトを 抽出することを特徴とする請求項 9 記載のモデル作成装 濟.

【請求項11】 各種データを表示出力するデータ出力 手段を設け、各種データの入力操作を受け付けるデータ 人力手段を設け、モデル生成手段は、システム分析モデ ルの最上層と中間層とのオブジェクトを表示出力させて から入力操作に対応して一部を抽出することを特徴とす る請求項10記載のモデル作成誌器。

【請求項12】 実機の各種データを関連させて記憶し たデータ記憶手段を設け、各種データを表示出力するデ - 夕出力手段を設け、各種データの入力操作を受け付け るデータ入力手段を設け、モデル生成手段は、システム 分析モデルのオブジェクトの実体に関連する記憶データ を前記データ記憶手段から検出して表示出力させ、この 表示データに対する入力操作に対応して環境機能モデル にオブジェクトを生成することを特徴とする請求項 8 紀 載のモデル作成装置。

【請求項13】 モデル生成手段は、環境模擬モデルに 生成したオブジェクトに関連する所定データを抽出して 表示出力させてから入力操作に対応して前記環境標準を ことを特徴とする請求項3記載のモデルシミュレート装 50 デルにオブジェクトを生成することを繰り返すことを特 鎖とする請求項12記載のモデル作成装置。

[請求項14] モデル生級手段は、システム分析モデ ルと環境態能デルとの網ーの実体に対応したオブジェ クトを所述の状態に遠移させるイベントを発生するオブ ジェクトを所述条件に使って前起時境は廃モデルに生政 することをは物とする前求的記載のモデルは機数限 「請求項15] システム分析モデルと環境機器モデル とは、同一の実体に対応して所定の状態に透移するオブ ジェクトとして、実験での流隙等のランダムに発生する 状態に運移するオブジェクトを有し、このオブジェクト に状態避移を発生させるイベントを実践での故障率等の 統計的情報によがいたタイミングで発生するオブジェクトを、 モデル生成手段は位減型現均解モデルに生滅する ととを対機とする前来項142機のモデル体性激響と

【前京項 1 6】 システム分析モデルと環境機能モデル とは、同一の実体に対応して所定の状態に選称するオフ ジェケトとして、実機において所定の人力操作が実行さ セカトに状態が呼に選修を増ませるインジェクトを有し、このオブジ エクトに状態がに選修を指生させるイベントを所定データの 外部入力に対応して発生するオブジェクトを、モデル生 成手製を前応定規模販売予ルに生成することを特徴とす る部項項 1 4 (温後のモデー的成業)。

【請求項17] システム分析モデルと関連機能モデル とは、同一の実体に対応して所定の状態に遷移するオブ ジェクトとして、実機における運動した一連の動作の状態に順次選移する複数のオブジェクトを有し、これらの オブジェクトに運動した状態遷移を順次発生ませるイベ ントを発性するオブジェクトを、モデル生販手段は前記 環境製紙モデルに生成することを特徴とする請求項14 対慮のモデルを誘撃が、

【続非項18】 実験のソフトウェアを直接に関連する 実体の部分とともにオブジェクト指向がしてンステム が析モデルを作成し、実験のソフトウェアの外電環程を オブジェクト指向分析によりモデル化した環境機能モデルの安なくとも一部を補配システム分類モデルの実体に 対応したオブジェクトに基づいて生成するようにしたこ とを守敬とするモデル作成が上。

【請求申19】実験のソフトウェアが可依に関連する実 体の部分とともにオブジェクト指向分解によりモデル化 されたシステム分析モデルを由意し、実験のソフトウェ 40 アの外部環境をオブジェクト指向分析によりモデル化し た環境機利モデルの少なくとも一部を前辺とステム分析 モデルの実体に対応したオブジェクトに基づいて生成す るようにしたことを特徴とするモデル作取方法。

【結束項20】 実識のソフトウェアが直接に関連する 実体の部分とともにオアジェクト州向分析によりモデル にされたシステムが年モデルのソフトウェアと、実際の ソフトウェアの外部環境となる少なくとも実体の部分が オブジェクト指向分析によりモデル化された環境機能モ デルのソフトウェアと、前記システム分所モデルと前記。26 環境関係モデルとの同一の実体に対応したオブジェクト の両方に所定のイベントを入力して相互に対した大統 解を使用的して発生させるためのプログラムと、イベン ト入力に対応した少なくとも確定システム分析モデルの 学働をデーク出力させるためのプログラムと、が記録さ れていることを特徴とする情報記憶度体。

【講事項21】 支機のソフトウェアが証據に隔壁する 集体の部分ともにオブジュクト指向分析によりモデル 化されたシステム分析・デルのソフトウェアと、実験の ソフトウェアの外端環境となる少なくとも実体の総分が オブジェクト指向分析によりモデル化された環境機類モ デルのソフトウェアとに対し、同一の実体に収取した双 方のオブジェクトの両方に所定のイベントを大力して相 夏に対応した状態遷移を同明して発生させること、大 ントス力に対応した少なくとも前途システム分析でデル の響動をデータ出力させること。 たコンピュータに実行 させるためのブログラムが記載されていることを特徴と する情報記憶媒体。

【請求頭 2 】 実績の外体配限をオブジェクト語向分析によりモデル化した現境が底モデルのソフトウェアの 少なくとも一神を、実機のソフトウェアが自然に関連する実体の部分とともにオブジェクト活から対所によりモデルだまれた。 れたされたシステム分析モデカスの外がによりモデンェクトに基づいて生成することを、コンピュータに実行させるためのプログラムが記録されていることを特徴とする情報と指揮した。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、モデルシミュレー り ト装置および方法、モデル作成装置および方法、情報配 値要体に関する。

[0002]

【従来の技術】展在、多機能故写機のように、ハードウ エアとソフトウェアとを有する振器を間発する場合、ハ ードウェアとソフトウェアとを並行して開発することが 多い。その場合、必然的にハードウェアが存在しない状 低でソフトウェアを開発することになるので、そのソフ トウェアの動作を実際のハードウェアで検証することは できない。

の 【0003】このため、ソフトウェアを開発する場合には、実績のソフトウェアを直接に限識する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析してシステム分析モデルを 生成し、このシステム分析モデルのシミュレーションに よりソフトウェアをテストしている。このようにオブジ より下指向分析によりシミュレーションを行なっこと は、例えば、特別平6~57143岁公根や結別平7~64832分 公根に記載されており、CASE (Computer Aided Soft ware Engineering) マールなるソフトウェアとして商品 化もされている。

60 [0004]

(4)

「短明が解決しようとする課題」実践のフトウェアか シスタテム分析モデルを生成すれば、ハードウェアが存 在しなくともフトウェアをテストすることができる。 【0005】しかし、実践に定生する様々な事象をシス 大心分析モデルで節能にテストすことは国面であり、 最終的にソフトウェアをハードウェアに実装してテスト することが必要となっている。例えば、実験を製品として 販売に力場合・概と一学による関連作。経りを記 起げがたいので、これらの不具合に対するソフトウェア の対応をデストしておく必要があるが、このような不具 会が理した実践をシステム分析モデルで的軸にテスト することは関連でする。

5

[0006]また、現在では上述のような不具合をソフトウェアにより報信することが要望されているが、このようなソフトウェアを、システム分析モデルのジュレートだけで開発することは個盤である。このため、到路にはハードウェアを作成してからソフトウェアを表装し、エラー&テストの長期テストを報り返してソフトウェアを徐々に完成するようにしている。

【0007】このため、ソフトウェアの開発の負担が大きく時間を要しており、ハードウェアが作成されてから ソフトウェアの長期テストを実行するので、実機の開発 開閉を短端することができない。

[0008]

【課題を解決するための手段】請求項1記載の発明のモ デルシミュレート装置は、実機のソフトウェアが直接に 関連する実体の部分とともにオブジェクト指向分析によ りモデル化されたシステム分析モデルを記憶するシステ ム記憶手段と、実機のソフトウェアの外部環境となる少 30 なくとも実体の部分がオブジェクト指向分析によりモデ ル化された環境模擬モデルを記憶する環境記憶手段と、 前記システム分析モデルと前記環境模擬モデルとの間一 の実体に対応したオブジェクトの両方に所定のイベント を入力して相互に対応した状態遷移を同期して発生させ るモデル駆動手段と、イベント入力に対応した少なくと も前記システム分析モデルの挙動をデータ出力する結果 出力手段とを有する。従って、火機のソフトウェアを直 接に関連する実体の部分とともにオブジェクト指向分析 したシステム分析モデルと、実機のソフトウェアの外部 40 環境をオブジェクト指向分析した環境模擬モデルとが、 システム記憶手段と環境記憶手段とに記憶されている。 この場合、システム分析モデルと環境模擬モデルとには 同一の実体に対応したオブジェクトが存在しており、こ れらのオブジェクトにモデル駆動手段が所定のイベント を入力して相互に対応した状態遷移を同期して発生させ ると、このイベント入力に対応したシステム分析モデル の挙動を結果出力手段によりデータ出力する。この出力 データは、実機のソフトウェアに外部環境に関連して発

外部関及に関連した挙動が認度される。なお、水野町で 云かオブジェケトの状態器をの関閉は、システム分析セ デルと関境関権で示したのシェュレーションにおける仮 想場間での計断であり、二つのオブジェケトの対能変移 のデーケ処陣が実部に同時に実行されることを直除した。また、本程明で云う実機の支格とは、実際な実機に 存在する特体を示し、例えば、実績が多確能複写機の場 会、用様センサや駅野モール等のハードウェアの地、印 側側紙やトナー等の消費材ある含まれる。

(000) 請求項(記載の発明は、請求項(記載のチ デルシミュレート装置であって、環境財産モデルは、シ メチム分析モデルの7(株対応のオブジュクトを似て総 承したサプクラスのオブジェクトを行する。従って、環 規模版モデルがシステム分析モデルと同一の実体に対応 したオブジェクトを信することになる。

【0010】新米町3記載の沙割は、納沢页1または2 記載のモデルシミュレート装置であって、原境快艇モデ ルは、自身とシステム方指在デルとの同一の実体に対応 したオフジェクトを耐定の状態に置めませるイベントを の発生するオブジェクトをパレ、モデル駆動手段は、流記 環境機能モデルの特定のオブジェクトが生するイベン トを前記システム分析モデルと前に取扱制速モデルとの 所定のオブジェクトに入力する。従って、システム分析 モデルと環境機能モデルとのオブジェクトに次能運移を 国門して発生させるイベントを、モデル駆動手段は環境 機能モデルの特定のオブジェクトにより発生せる。

デルシミュレート 装置であって、システム分析モデルと 気境税額モデルとは、同一のJな体に対応して所近の状態 に選移するオプシェクトとして、実践での必済やのラン ダムに発生する状態に遷移するオプシェクトを有し、こ のオプジェクトに実施運移を発生させるイベントを実施 するオプジェクトを、前記環境販売デルは有する。従

[0011]請求項4記載の発明は、請求項3記載のモ

での双原率率の統計的前線に添つ、たタイミングで発生 するオブジェクトを、前記環境協議モデルは有する。従 って、システム分析モデルと取場協議モデルとの同一の 実体に対応したオブジェクトが、実機での故障等の状態 に実戦での故障率等に基づいたタイミングで遊野するの で、実機でのり採の故障の状況がシステム分析モデルと 環境機能モデルとに発生する。

 実行されると、これに対応して所定の入力操作が実行さ れた状態に遷移するので、実機での実際の誤操作等の状 祝がシステム分析モデルと環境模擬モデルとに発生す

る。 【0013】請求項6記載の浮明は、請求項3記載のモデルションレート繋ぎであって、システム分析モデルとは、同一の実体に対応して前定の状態に遭移するイブシュクトとして、実践における連絡した一選の動作の状態に開次進移する複数のオブジェクトを有し、これらのオブジェクトは、現態速移を加次発生させ 70ペイントを発生するオブジェクトと、環境模様をデルは行する。従って、システム分析モデルと環境接続モデルとの時一の実体に対応したオブジェクトが、実験での一選の動作が連動して発生した状況がシステム分析モデルの一選の動作が連動して発生した状況がシステム分析モの一選の動作が連動して発生した状況がシステム分析モ

デルと環境模擬モデルとに発生する。

[0014] 請求四7 起煙の無例のモアルシミュレート 方法は、炭膜のソフトウェアが直接に関連する実体の部 分ととにオブジュクト指加が新によりモデル化された システム分析モデルと、実機のソフトウェアの外線環境 となるかなくとが低の部分がオジュクト指摘分析に よりモデル化された環境機械モデルとに対し、同一の火 体に対応した双方のオブジュクトの両方に所定のイベント を入力にて相信と対応した影響器をも開いて発生さ せ、イベント入がに対応した少なくとも前型システム) 新モデルの学動をデータ出力させるようにした。従っ て、この出力データは、実機のソフトウェアに外部環境 に開選して発生した所定の状態に対応しているので、ソ フトゥェアの外電源の状態に対応しているので、ソ フトウェアの外電源の状態に対応しているので、ソ フトウェアの外電源の特別により

【0015】請求項8記載の発明のモデル作成装置は、 実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分ととも にオブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム 分析モデルがデータ入力されるモデル入力手段と、実施 のソフトウェアの外部環境をオブジェクト指向分析によ りモデル化した環境模擬モデルの少なくとも一部を前記 システム分析モデルの実体に対応したオブジェクトに基 づいて生成するモデル生成手段とを行する。従って、実 機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分とともに オブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム分 析モデルがモデル入力手段にデータ入力されると、モデ ル生成手段は、実機のソフトウェアの外部環境となる少 なくとも実体の部分がオブジェクト指向分析によりモデ ル化された環境機器モデルの少なくとも一部を システ ム分析モデルに対応して生成する。このように生成され る環境模擬モデルは、システム分析モデルと同一の実体 に対応したオブジェクトを行することになり、システム 分析モデルの実体に対応したオブジェクトの全部が環境 模擬モデルに継承される。

【0016】請求項9記載の発明は、請求項8記載のモデル作成装置であって、モデル生成手段は、システム分 50

新モデルから実体対応のイブジェクトを推出し、そのオ ブジェクトを個収に報承したサプクラスのオブジェクト を環境機関モデルに生成する。従って、モデルと或手段 によりシステム分情モデルから実体対応のオブジェクト が抽出され、ロッオブジェクトを例々に繋がしたサプク ラスのオブジェクトが環境機能モデルに生成されるの で、この環境関モデルにとステム分情モデルの実体に 対応したオブジェクトの金額が建設される。

[0017] 請求項10記載の発明は、請求項の記拠の モデル作成装置であって、システム分析モデルは、実績 の全体的な意向や目前に対応した展上形と、実験の担数 の男体に例々に対応した展下層と、前記最上層と加下層 とを中職する中間所とを有し、モデル生成手段は、前記 システム分析モデルの少なくとも成下層の全部のオブジ ェクトを抽出する。従って、システム分析モデルの一般 的な正常地ではあった。システム分析モデルの一般 的な正常地ではまれる。

【0 0 1 8】請求項 1 1 直張の発明法、請求項 1 0 記載の そ デル作成装置であって、各種データを表示出力する データ 助力手段を設け、モデル生成手段は、システム分析モデルの記上財と中間州とのオブジェクトを表示したさると力機能にあると、対策にして一個を抽出する。従って、システム分析モデルの最上層と中間層とにも実体に対応したオブジェクトが存在する場合があるが、混上をしたオブジェクトが存在する場合があるが、混してする。 スーザが所望により実体に対応したオブジェクトが指したオブジェクトが抽出されるので、ユーザが所望により実体に対応したオブジェクトが抽出されて取扱規能をデルは構成される。

【0019】請求項12記載の発明は、請求項8記載の

モデル作成装置であって、実機の各種データを関連させ て記憶したデータ記憶手段を設け、各種データを表示出 力するデータ出力手段を設け、各種データの入力操作を 受け付けるデータ入力手段を設け、モデル生成手段は、 システム分析モデルのオブジェクトの実体に関連する記 位データを前記データ記憶手段から検出して表示出力さ せ、この表示データに対する入力操作に対応して環境模 擬モデルにオブジェクトを生成する。従って、データ記 **億手段には実機の各種データが関連させて記憶されてお** り、ここからシステム分析モデルのオブジェクトの寒体 に関連する記憶データが検出されて表示出力され、この 表示データに対する入力操作に対応して環境機擬モデル にオブジェクトが生成されるので、この環境模様モデル には実機の各種データに基づいて適正なオブジェクトが 生成される。なお、本発明で云う実機の各種データは、 実機でのソフトウェアの外部環境の表現に有効なデータ であり、専用データとして作成することも可能である が、部品リストや消耗品リスト等の既存のデータ群を利 用することも可能である。

【0020】請求項13記載の発明は、請求項12記載

のモデル作成製型であって、モデル生成手段は、環境快 機モデル生成したオブジェクトに関西する所定データ を抽出して表示出力させてから入力機作に対応して前記 環境処理モデルルオブジェクトを生成することを繰り返 す。従って、環境的版モデルのオブジェクトがデータ記 位手段の輸次別記する記憶データによっいて開次生成さ れるので、別規機様モデルの開連するを始のオブジェク

トが実機の各種データに基づいて適正に生成される。

【0021】請求司 1 #記めの発明は、請求項 記練的 左手小仲成整理のもつ、モデルと実育後は、システム 分析モデルと環境機等モデルとの同一の実体に対応した オブジェクトを所定の状態に選移させるイベントを発生 するオブジェクトを所定条件についるに対応機能モデルに生 ルに生却する。後そで、このように対応機能モデルに生 成されるオブジェクトは消沈のイベントを発生し、この イベントはシステム分析モデルと制度地版モデルとの明 一の要核に対応したオブジェクトを前空の状態に選移さ せる。

【0022】結次項15記載の発明は、結果項14記載 のモデル作成装置であって、システム分析モデルと環境 20 模擬モデルとは、同一の実体に対応して所定の状態に器 移するオブジェクトとして、実機での故障等のランダム に発生する状態に遷移するオブジェクトを育し、このオ ブジェクトに状態遷移を発生させるイベントを実機での 故障率等の統計的情報に基づいたタイミングで発生する オブジェクトを、モデル生成手段は前記環境模擬モデル に生成する。従って、このように環境模擬モデルに生成 されるオブジェクトは、実機での故障率等に基づいたタ イミングでイベントを発生し、このイベントはシステム 分析モデルと環境模擬モデルとの同一の実体に対応した 30 オブジェクトを、実機での故障等の状態に認移させる。 【0023】請求項16記載の発明は、請求項14記載 のモデル作成装置であって、システム分析モデルと環境 模擬モデルとは、同一の実体に対応して所定の状像に遷 移するオブジェクトとして、実機において所定の入力操 作が実行された状態等に遷移するオブジェクトを有し、 このオブジェクトに状態退移を発生させるイベントを所 定データの外部入力に対応して発生するオブジェクト を、モデル生成手段は前記環境模擬モデルに生成する。 従って、このように環境模型モデルに生成されるオブジ ェクトは、所定データが外部入力されるとイベントを発 生し、このイベントはシステム分析モデルと環境模様モ デルとの同一の実体に対応したオブジェクトを、実機に おいて所定の入力操作が実行された状態等に遷移させ

【0024】請求項17定被のが即は、請求項14記載のモデル作成装置であって、システム分析モデルと環境 根積モデルとは、同一の実体に対応して所定の状態に遷 移するオブジェクトとして、実機における連鎖した一連 の動作の状態に頭次選移する複数のオブジェクトを有 し、これらのオプジュクトと遊園した生産選邦を販次発生させるイベントを発生するオブジュクトを、モデルセ 域手限は前定関係機能モデルに生成する。従って、このように原は関係モデルに生成されるオブジュクトは所定のイベントを促せし、このイベントはシステム分析モデルと環境機器モデルとの同一の実体に対応したオブジュクトを、実験での連鎖した一声の動作の状態に順次連移する。

10

【0025】 請求項 18記載の発明のモデル作成方法 と、実機のソフトウェアが直接に限盟する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析してシステム分析モデルを 作成し、実機のソフトウェアの外部取損をオブジェクト 指向分析によりモデル化した可能を総モデルの少なくと も一部を前配システム分析モデルの実体に対応したオブ ジェクトに基づいて生成するようにした。従って、ステム/が年デ ルと関一の実体に対応したオブジェクトを育することに なり、システム/分析モデルの実体に対応したオブジェクトの全部が関連機能をデルに対応したオブジェケトの全部が関連機能デルに構成されたオブジェクトの全部が関連機能をデルに構成される。

【0026】 記載前19記載の売削のモデル作取方法 は、実験のソフトウェアが可接に関連する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析によりモデル化とれたシス テム分析モデルを用意し、実機のソフトウェアの外部環 境をオブジュクト部向分析によりモデル化した環境報題 モデルの少なくとも一部を前辺をメテム分析モデルの映 体に対応したオブジェクトに基づいて生成するようにし た。後って、このように生成される環境機能モデルは、 システム分析モデルと同一の実体に対応したオブジニクト たむすることになり、システム分析モデルの実体に対 応じたオブジェクトの全部が環境模様モデルに採示される。

【0027】請求項20制制の発明の情報即能與依は、 実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分ととも にオブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム 分析モデルのソフトウェアと、実機のソフトウェアの外 部環境となる少なくとも実体の部分がオブジェクト指向 分析によりモデル化された環境模擬モデルのソフトウェ アと、前記システム分析モデルと前記環境模様モデルと の同一の実体に対応したオブジェクトの両方に所定のイ ベントを入力して相互に対応した状態遷移を削削して発 生させるためのプログラムと、イベント入力に対応した 少なくとも前記システム分析モデルの発動をデータ出力 させるためのプログラムと、が記録されている。従っ て、このソフトウェアをコンピュータが結み取って対応 する動作を実行すると、このコンピュータはモデルシミ ュレート装置として機能することができる。その場合。 実機のソフトウェアに対応したシステム分析モデルと、 実機のソフトウェアの外部環境に対応した環境模擬モデ ルとに対し、同一の実体に対応した双方のオブジェクト 50 の両方に所定のイベントが入力されて相互に対応した状 (7)

12

強遷移が問期して発生され、このイベント入力に対応し た少なくともシステム分析モデルの挙動がデータ出力さ れる。この出力データは、実機のソフトウェアに外部環 境に関連して発生した所定の状態に対応しているので。 実機のソフトウェアの外部環境と関連した挙動が観察さ **れる**。

【0028】請求項21記載の発明の情報記憶媒体は、 実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分ととも。 にオブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム 分析モデルのソフトウェアと、実機のソフトウェアの外 部環境となる少なくとも実体の部分がオブジェクト指向 分析によりモデル化された環境模擬モデルのソフトウェ アとに対し、同一の実体に対応した双方のオブジェクト の両方に所定のイベントを入力して相互に対応した状態 選移を同期して発生させること、イベント入力に対応し た少なくとも前記システム分析モデルの挙動をデータ出 力させること、をコンピュータに実行させるためのプロ グラムが記録されている。従って、このプログラムをコ ンピュータが読み取って対応する画作を実行すると こ のコンピュータはモデルシミュレート装置として機能す 20 ることができる。このようなモデルシミュレート装置に システム分析モデルと環境模擬モデルとのソフトウェア を提供すれば、これらのモデルの同一の実体に対応した 双方のオブジェクトの両方に所定のイベントが入力され て相互に対応した状態遷移が問期して発生され、このイ ベント入力に対応した少なくともシステム分析モデルの フトウェアに外部環境に関連して発生した確定の状態に 対応しているので、実機のソフトウェアの外部環境と別 運した学動が観察される。

【0029】請求項22記載の発明の情報記憶媒体は、 実機の外部環境をオブジェクト指向分析によりモデル化 した環境模擬モデルのソフトウェアの少なくとも一部 を、実機のソフトウェアが直接に閉連する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析によりモデル化されたシス テム分析モデルの実体に対応したオブジェクトに基づい て生成することを、コンピュータに実行させるためのブ ログラムが記録されている。従って、このプログラムを コンピュータが読み取って対応する動作を実行すると、 このコンピュータはモデル作成装置として機能すること ができる。このようなモデル作成装置にシステム分析モ デルのソフトウェアを提供すれば、このシステム分析モ デルの状態に対応したオブジェクトに基づいて環境機器 モデルの少なくとも一部が生成されるので、このように 生成される環境模擬モデルは、システム分析モデルと同 一の実体に対応したオブジェクトを有することになる。 [0030]

【発明の実施の形態】本発明の実施の一形態を図面に基 づいて以下に説明する。まず、本実飾の形態のモデル作 体化されており、そのハードウェアとしては、データ処 理装置である一個のコンピュータシステム 1 が利用され ている。

【0031】 このコンピュータシステム1は、図2およ び図3に示すように、コンピュータの主体としてCPU (Central Processing Unit) 2を有しており、このCP U2には、バスライン3により、ROM(Read Only Mem ory) 4 、 R A M (Random Access Memory) 5 、 H D D (Har d Disc Drive) 6、FD (Floppy Disc) 7が装填される FDD (FD Drive) 8、CD (Compact Disc) - ROM 9 が 装填されるCD−ROMドライブ10、マウス11が接 続されたキーボード12、ディスプレイ13、前付1/ F(Interface) 14、マイクロフォン15、スピーカ1 等が接続されている。

[0032] このようなコンピュータシステム1は、各 種データの外部入力を受け付けるデータ入力デバイスと して、前記ドライブ8、9、前記マウス11および前記 キーボード12、前記通信1/ド14、前記マイクロフ オン15、等を有しており、特に、前記マウス!1、前 記キーボード12、前記マイクロフォン15は、各種デ ータのリアルタイムの入力操作を受け付けるデータ入力 手段として設けられている。各種データの外部出力を実 行するデータ出力デバイスとしては、前記FDD8、前 記ディスプレイ13、前記通信1/F14、前型スピー カ16、等を有しており、特に、前紀ディスプレイ13 と前記スピーカ16は、各種データを報知出力するデー 夕出力手段として設けられている。

【0033】また、各種データを一時記憶するデータ記 憶デバイスとして、前記RAM5、前記HDDG、前記 30 FD7、等を有しており、予め記録されたソフトウェア を前記CPU2に提供できる情報記憶媒体としては、前 記ROM4、前記RAM5、前記HDD6、前記FD 7、前記CD-ROM9、等を有している。なお、これ らのディスク7.9は、コンピュータシステム1に固定 的に設けられておらず、単体で取り扱える交換自在な情 報記憶媒体として設けられている。

【0034】本実施の形態のコンピュータシステム1 は、前記CPU2に各種の処理動作を実行させるための 制御プログラムがソフトウェアとして予め設定されてお り、このような制御プログラムは、例えば、前記CD-ROM9に予め記録されている。このようなソフトウェ アは前記HDD6 (図示せず) に予めインストールされ ており、前記コンピュータシステム1の起動時に前記R AM5に複写されて前記CPU2に認み助られる。 【0035】本実施の形態のコンピュータシステム1 は、モデル作成装置100およびモデルシミュレート法

置101として機能するため。これらの装置100 1 0.1に個々に対応したモデル作成プログラムとモデルシ ミュレートプログラムとが設定されている。これらのプ 成装置100およびモデルシミュレート装置101は一 50 ログラムを前記CPU2が読み取って対応するデータ処

(8)

14

月 理を実行することにより、各種機能が各種手段として実 現されるので、このコンピュータシステム1がモデルシ ミュレート装置101およびモデル作成装置100とし て機能する。

[00日3日] 本芸庵の形態のモデル作成装置10日は、 上述のような各種手段として、図1(3)に示すよう に、システム記憶手段であるステムモデルDB (Data Base) 21、環境記憶手段である環境モデルDB 22、 システム編集手段であるステムモデト権規第23、モ デル生電手段である機能モデルを譲る2、やはりモデ ル生衆手段である機能モデル編集第25、等を有してい

【0037】一方、本火地の形態のモデルシミュレート 機関101は、図1(h)に示すように、二つの帖記さ 光ルB821、22、モデル配管手段であるモデル記憶 部26、モデル駆動手段である実行エンジン帽27、結 果出力手段やデータ入力手段およびデータ出力手段とし で機能するユーザ/JF第88、第を抱ている。

[0098] 上述のように、二つの前記モデルDB2
1,22は、モデル作成装図100とモデルシミュレ 20
ト装/ 101とで共明されており、ここでは前記 RAM
5の所にの記憶館域に形成されている。前記システムモ
デルDB21には、システム分析モデル31のソフトウェアがデータファイルとして記憶され、前記環境モデル
DB22には、環境模様モデル32のソフトウェアがデータファイルとして記憶され、

[0039] 前記システム分析モデル31は、図4に示すように、実機のソフトウェアを直接に関連する実体の 形分とともにオブジェクト消的分析によりモデル化した ものであり、ここでは実機として担当機の終新部を型比 している。実体とは実機に実際に存在する的体を選出 しており、假えば、駆動モークや用紙センサ等のデバイス の他、削脚用紙やトナー等の消費材も含まれる。前記環 環模菓モデル32は、実験である多機能超等機のソフト ウェアの外部環境をオブジェクト指向分析によりモデル 化したものであり、その一部のオブジェクトは前記シス テム分析モデル31の実体に対応したオブジェクトから 潜水されている。

[0040] なお、ここではオブジェクト指向分所の手法としてシェラー&メラー法が採用されているので、前 起モデル31、32は、オブジェクトモデルと技能モデ ルとプロセスモデルとを有している。オブジェクトモデ ルは、分析対象の実践の実体をオブジェクトとして定義 したモデルであり、実態モデルは、オブジェクトの実態 巡移を表現したモデルであり、プロセスモデルは、オブ ジェクトのアクションをデータフローにより表現したモ デルである。

[0044]] 例えば、前述のように実体が複写線の結紙 表示データを確認しながら前記> 部の場合、図々に示すように、前記システム分析モデル すると、前記CPU2のデーター 31にはは即利紙(シート)やシートアラームのオブジ 30 人分析モデル31が作成される。

エクトか存在する。印刷用紙の状態は給電位置やジャム 等に避停するので、図13に示すように、これに対応し た状態を子んが説明制能のオブジェクトに定義されてい る。時間にシートアラームはシートの検知に別述する 毎様に返達等するので、図14に示すように、これに対 応した状態モデルがシートアラームのオブジェクトに定 後されている。

【0042】また、前電モデル31、32は、三層構造 に形成されており、その最上層はアクター層、中間層は アンダント層、積下層は板型デバイス層、空呼客される。アクター層には、実機の全体的な意向や目的に対応 したオブジェクトが存在しており、夜型デバイス層には、実機の投数の実体に個体に対応に大プジェクトの存在しており、エージェント層には、アクター層と仮想 デバイス層とを中継するオブジェクトが存在している。 【0043】このようなオブジェクトのもり、発機能型 写機の駆動モータや印刷用紙のような、実体に対応した ものはエンティティオブジェクトと呼鳴される。仮想デ バイス層のオブジェクトは、全層がエンティティオブジェクトであり、エージェント層とアクター層には、エン ティオブジェクトは存在する場合と存在しない場合 とかある。

【0044】各オブジェクトには、属性とメソッドとが 設定されており、属性には、判償する実体や存在する時 等の情報が設定されている。各オブジェクトは、状態を 省しており、この状態はイベントの入力により選修す る。イベントは、外部からオブジェクトに入力する他、 あるオブジェクトに発生させて他のオブジェクトに入力 させることもごせる。

- 【0045】つまり、前記モデル31、32の仮想デバイス層には、相互は対応するエンティティオプシェクトが存在し、前記システム分所モデル31のエージェント層とアクター層とには、実機のソフトウェアや実体に対応したオブジェクトが加入リンクされて配置されている。しかし、前記環境機器モデル32のエージェント層とアクター層とには、前記システム分析モデル31に対応したエンティティオブジェクトの他、所定のイベントを発生するイベント発生オブジェクトが配置されている。
- 6 (0046] ここで、モデル作成装置1000各部を以下に解次票明する。まず、前記分析でデル構振速23 は、前定RAM5のプログラムに対応した前記でとり2の所定のデータ処理により、前記システム分析モデル3 1を生成して前記システムモデルDB21に格納する。より声調には、前記RAM5には、ユーザのオブジェクト指向分析によるモデル作成を支援するためのプログラムが設定されており、ユーザが前記ディスアレイ13の表示データを確認しながら前記キーボード12を手動操作すると、前記CPU2のデータ処理により前記システル分析モデルタ15年により前記システル分析モデルタ15年により前記システル分析モデルタ15年により前記システルス分析モデルタ15年により前記システルストルでは、

【0047】前記模擬モデル生成部24は、前記RAM 5のプログラムに対応した前記CPU2の所定のデータ 処理により、モデル入力手段として前記システムモデル DB21から前記システム分析モデル31を取り込み、 前記環境模擬モデル32の少なくとも一部を生成して前 記環境モデルDB22に格納する。より詳細には、確認 システム分析モデル31の仮想デバイス層の全部のオブ ジェクトを抽出し、そのサブクラスを各々定義して前記 環境模擬モデル32の仮想デバイス層のオブジェクトを 生成する。なお、このように前記システム分析モデル3 10 1から前記環境模擬モデル32にオブジェクトが継承さ れる際、そのプロセスモデルは破棄されて継承されな ĺ٨.

【0048】前記模擬モデル編集部25は、前記RAM 5のプログラムに対応した前記CPU2の所定のデータ 処理により、前記環境模擬モデル32の作成に関連した 各種情報を前記ディスプレイ13に表示出力し、前記キ ボード12の入力操作に対応して前記環境模擬モデル 32を作成する。つまり、この環境模擬モデル32の前 記模擬モデル生成部24により仮想デバイス層が自動的 20 に形成されているので、前記環境模擬モデル32のエー ジェント州とアクター層とを形成するユーザの作業を前 応模擬モデル網集部25は支援する。

【0049】より詳細には、前配システム分析モデル3 1のアクター周とエージェント層との全部のオブジェク トを抽出し、その属性の情報とともに前記ディスプレイ 13により表示出力させる。この属性の情報によりユー ザは実体に対応するオブジェクトを識別できるので、こ のようなオブジェクトを前記キーボード12の入力操作 により選択し、属する層や関連するオブジェクトを指定 30 すると、これに対応して前記環境模擬モデル32にサブ クラスのオブジェクトが生成される。

【0050】また、前記模擬モデル編集部25は、デー タ記憶手段である実機情報 DB (図示せず) を有してお り、この実機信頼 D B には、実機の各種データが顕正さ せて記憶されている。そして、前記模擬モデル線集部2 5は、システム分析モデル31のオブジェクトの実体に **県連する記憶データを実機情報DBから検出して前記デ** ィスプレイ13に表示出力させ、この表示データに対す る前記キーボード12の入力操作に対応して前記環境機 **擬モデル32にオブジェクトを生成する。**

【0051】ここで云う実機の各種データは、実機での ソフトウェアの外部環境の特定に有効なデータであり、 例えば、部品リストや消耗品リスト等の既存のデータで ある。そこにトナーセンサと印刷トナーとが関連して格 独されている場合、実体であるトナーセンサのオブジェ クトは前記環境模擬モデル32の仮想デバイス的に自動 的に設定されているので、これに関連した記録データと して印刷トナーが前記ディスプレイ13に表示出力され

16 より選択して属する層を指定すると、この印刷トナーの オブジェクトがトナーセンサのオブジェクトに自動的に リンクされて前記環境模擬モデル32に生成される。

【0052】なお、上述のように自動的に設定されたオ ブジェクトに基づいて前記実機情報DBの記録データか ら前記環境模擬モデル32のオブジェクトが生成される と、この一次オブジェクトに関連した記録データが前記 実機情報DBから再度読み出されて上述した動作が繰り 返されるので、図6に示すように、前記環境模擬モデル 32にはn次までオブジェクトが順次生成される。な お、このように各種データの相互関係に基づいてオブジ ェクトを順次生成する場合には、入力系のオブジェクト と出力系のオブジェクトとが最終的にリンクする関係が 形成される。

【0053】上述のようにして前記環境模擬モデル32 にエンティティオブジェクトが設定されると、前記モデ ル31.32の対応するエンティティオブジェクトを所 定の状態に塑移させるイベントを発生するオブジェクト が、前記模擬モデル編集部25により前記環境模擬モデ ル32に生成される。なお、このオブジェクトの生成も 自動的には実行されず、ユーザの作業を支援する形態で 実行される。

[0054] まず、前記モデル31,32の実体が同一 のエンティティオブジェクトは、必然的に同一の状態に **還移することができるが、そこには実態での故障等のラ** ンダムに発生する状態に遷移するオブジェクトがある。 そこで、このオブジェクトに状態遊移を発生させるイベ ントを、実機での故障率等の統計的情報に見づいたタイ ミングで発生するオブジェクトを、前記模様モデル結集 部25は前記前記環境模擬モデル32に生成する。

【0055】例えば、実体である駆動モータに対応した エンティティオブジェクトは、故障の動態に遷移するこ とができる。製造メーカでは駆動モータの故障率が統計 的情報として判明しているので、図7および図8に示す ように、これに対応したタイミングでイベントを発生す る故障のイベント発生オブジェクトを生成し、これを駆 動モータのエンティティオブジェクトにリンクさせる。 【0056】なお、図7にはオブジェクトモデル、図8 には状態モデルを示しており、これらのモデルによりイ ベント発生オブジェクトは定義される。また、イベント 発生オブジェクトにリンクされたタイマには、 放箭巡等 の統計的情報に基づいたタイミングが設定され、その時 間間隔は前記モデル31、32の各部と同期している が、あくまでシミュレーションでの仮想時間なので理字 時間と一致している必要はない。

【0057】また、前記モデル31、32のエンティテ イオプジェクトには、所定の入力操作が実行された状態 等に避移するオブジェクトもある。そこで、このような オブジェクトに状態遷移を発生させるイベントを、所定 る。この表示データを前記キーボード12の入力操作に 50 データの外部入力に対応して発生するオブジェクトも、

能である。

前記模携モデル編集部25は前記環境模擬モデル32に 生成する。

【0058】例えば、実体であるドアに対応したエンテ ィティオブジェクトは、隣放の状態に遷移することがで きる。このようなドアの開放は、一般ユーザにより任意 のタイミングで実行されるので、図9および図1.0に示 すように、ここでは前記キーボード12による所定のデ ータ入力に対応してイベントを発生する開放のイベント 発生オブジェクトを生成し、これをドアのエンティティ オブジェクトにリンクさせる。

[0059] さらに、前記モデル31、32のエンティ ティオブジェクトには、実機における連鎖した一連の動 作の状態に順次遅移する複数のオブジェクトもある。そ こで、これらのオブジェクトに状態遷移を順次発生させ るイベントを発生するオブジェクトも、前記模擬モデル 編集部25は前記環境模擬モデル32に生成する。

【0060】例えば、印刷用紙の搬送に関連した複数の エンティティオブジェクトは、印刷用紙の搬送に対応し て状態が順次遷移するので、図11および図12に示す ように、ここでは原因となるエンティティオブジェクト 20 の状態遅移をトリガとして結果のエンティティオブジェ クトの状態を避移させるイベント発生オブジェクトを生 成し、これを対応するエンティティオブジェクトにリン クさせる。

【0601】 っぱに、モデルシミュレート装置101の 各部を以下に順次説明する。まず、前記モデル記憶部2 6は、前記モデルDB21、22から前紀モデル31。 32を読み出し、前記RAM5のワークエリアにより一 時記憶する。前記実行エンジン部27は、前記モデル3 1.32の対応するエンティティオブジェクトの両方に 30 所定のイベントを入力し、相互に対応した状態巡移を同 捌して発生させる。前記ユーザ1/F部28は、イベン ト入力に対応した前記システム分析モデル31の挙動 を、前記ディスプレイ13の表示によりデータ出力し、 各種データの入力操作を前記キーボード12等により受 け付ける。

【0062】より詳細には、前記環境模擬モデル32 は、前述のように自身と前記システム分析モデル31と の対応するエンティティオブジェクトを所定の状態に逐 移させるイベント発生オブジェクトを有しているので、 前記実行エンジン部27は、前記環境模擬モデル32の 特定のイベント発生オブジェクトが発生するイベントを 前記モデル31、32の所定のエンティティオブジェク トに入力することにより、このエンティティオブジェク トを所定の状態に造移させる。

【0063】つまり、前記モデル31、32は、前述の ように実機での故障等のランダムに発生する状態に遷移 するエンティティオブジェクトを有しており、このエン ティティオブジェクトの状態を、実機での故障率等の統 生オブジェクトを、前記環境模擬モデル32は有してい る。また、前記モデル31。32は、実機において所定 の入力操作が実行された状態等に選移するエンティティ オブジェクトも行しており、このエンティティオブジェ クトの状態を、前記キーボード12等の入力操作に対応 して遷移させるイベント発生オブジェクトも、前肥別度 模擬モデル32は有している。さらに、前記モデル3 1,32は、実機における連鎖した一連の動作の状態に

18

順次選移する複数のエンティティオブジェクトも有して 10 おり、これらのエンティティオブジェクトに状態選移を 順次発生させるイベント発生オブジェクトも、前記環境 模擬モデル32は有している。

【0064】そこで、前記実行エンジン部27は、上述 のような前記環境模擬モデル32のイベント発生オブジ ェクトが発生するイベントを前記モデル31、32のエ ンティティオブジェクトに入力することにより、前記モ デル31、32の両方のエンティティオブジェクトを所 定の状態に同期して遷移させる。なお このように一つ のイベントを二つのオブジェクトに同期して入力するこ とは、例えば、イベントを一方のオブジェクトに入力し て他方のオブジェクトまで伝播させるようなことでも可

【0065】前記RAM5の所定のプログラムを前記C PU2が読み取って対応する動作を実行することによ り、前記実行エンジン部27には、図5に示すように、 オブジェクトDB41、インスタンスDB42、アクシ ョン選択器43、インターブリタ44、イベント生成器 45、イベント保持部46、ディスパッチァ47、同期 管理器48、等の機能が設けられている。

【0066】前記オブジェクトDB41は、前記モデル 31, 32のオブジェクトモデル (クラス情報) と状態 避移モデルとプロセスモデル(指型コードによるアクシ ョン記述) に関する情報を、前記RAM5のワークエリ アにより一時記憶する。前記インスタンスDB42は、 前記モデル31、32に基づいたシミュレートの実行時 に生成されるインスタンスを、前記RAM5のワークエ リアにより一時記憶する。

【0067】前記アクション選択器43は、前記インス タンスDB42に保管されている現在のインスタンスの 状態等に対応して、前記オブジェクトDR43に格納さ

れているアクションの提似コードを前記インタープリタ 4.4に伝送する。このインタープリタ4.4は、入力され るアクションの提供コードを解釈して各種のイベントを 生成し、このイベントを種類に対応して前記イベント保 持部46や前記イベント生成器45に格納する。

【0068】このとき、前記インタープリタイイは、前 記インスタンスDB42に保管されているインスタンス の状態の調査や属性値の参照および変更のイベントも発 生し、このようなイベントが発生した場合には対応する 計的情報に基づいたタイミングで選移させるイベント発 50 データ処理を即確に実行する。つまり、前記インスタン (11)

スDB 4 2 に保管されるインスタンスは、自身の属性値 を保持しており、イベントの種類により前記オブジェク トDB43に保管されている定義情報に基づいて生成さ れたり、新規の状態に遷移されたり、消去されたりす S.

【0069】前記イベント生成器45は、前述した故障。 等のイベントを特計的情報に基づいたタイミングで発生 させるイベントか設定され、設定されたイベントのタイ ミングを前記イベント保持部46に通達する。このイベ ント保持部46は、前記インタープリタ44に設定され 10 るイベントを前記RAM5のウークエリアにより一時記 **貸し、このイベントを値記イベント生成器45から通径** されるタイミング等に対応してFIFO(First In Firs t Out)方式で出力する。

【0070】前紀ディスパッチァ47は、前記イベント 保持部46から入力されるイベントを送信するインスタ ンスを前記オブジェクトDB41の定義情報に基づいて 判定し、前記インスタンスDB42に保管されているイ ンスタンスの状態をイベントに対応して遷移させたり、 新規のインスタンスを生成して前記インスタンスDB4 20 2に格納したりする。

【0071】前記同期管理器48は、前記ディスパッチ ア47から入力されるイベントに対応して、前記モデル 31. 32の対応するエンティティオブジェクトの状態 要移を同期させる。つまり、発生されたイベントが前記 モデル31、32の対応するエンティティオブジェクト の一方のみに入力される場合、同期イベントを発生して 他方のエンティティオブジェクトに入力し、これらのエ ンティティオブジェクトの状態を一致させる。

【0072】上述のような構造の実行エンジン部27に は、各種の動作条件が設定されている。つまり、イベン ト入力から状態遷移の完了までのアクションは、ある時 間に一つだけ実行され、実行中のアクションが完了する までは次のイベントの発生を受け付けない。発生したイ ベントを所定のオブジェクトのインスタンスに入力した 結果、状態器移が発生しないことを許容する。静含する イベントや記憶すべきイベントが発生した場合には、そ のイベントを状態かインスタンスにより記憶する。

【0073】アクション中に別のインスタンスの生成や 状態遷移のイベントが発生しても、そのイベントはイベ ント保持部46で管理されるので、アクションの制御が インスタンスに送信されるまで時間差が発生するが、こ れも許容する。統計的なイベントが所定タイミングで発 生するとイベント保持部46の先頭に割り込まれるが、 実行中のアクションは中断されることなく最後まで実行 されるので、アクションの発生まで時間差が発生する が、これも許容する。

【0074】上述したモデル作成装置100およびモデ ルシミュレート装置101の各種手段は、必要により前 を利用するが、その主体は前記RAM5等に記録された ソフトウェアに対応して前記CPU2が動作することに より実現されている。つまり、前記RAMSには、前記 モデル作成装置100とモデルシミュレート装置101 とのソフトウェアが記録されており、これらのソフトウ ェアは動作モードの切り換えにより前記CPU2に選択 的に読み取られる。

【0075】本実施の形態のモデル作成装置100を実 現するためのソフトウェアは、前記CPU2を前記各部 23~25として機能させるためのプログラムからな る。このプログラムは、前述のように前記CD-ROM 9等に予め記録されており、前記HDD6にインストー ルされてから前記RAM5に複写され、前記CPU2に 読み取られる。

【0076】前記分析モデル維集部23のプログラム は、前記システム分析モデル31を作成するユーザの作 業を支援する各種データを前記ディスプレイ13に表示 出力させること、ユーザが前記キーボード12に入力得 作する各種データを受け付けて前記システム分析モデル 31を生成すること、前記RAM5のワークエリアに前 記システムモデルDB21を確保すること、このシステ ムモデルDB21に上述のように生成された前記システ ム分析モデル31を格納すること、等を前記CPU2を

【0077】前記模擬モデル生成部24のプログラム は、前記システムモデルDB21から前紀システム分析 モデル31を読み出すこと、その仮想デバイス層の全部 のオブジェクトを抽出すること、そのサブクラスを各々 定義して前記環境模擬モデル32の仮想デバイス層のオ ブジェクトを生成すること、前記RAM5のワークエリ アに前記環境モデルDB22を確保すること、この環境 モデルDB22に上述のように部分的に生成された前原 環境模擬モデル32を格納すること、等を前記CPU2

実行させるよう記述されている。

を実行させるよう記述されている。

【0078】前記模擬モデル編集部25のプログラム は、前記モデルDB21、22から前紀モデル31、3 2を読み出すこと、前記システム分析モデル31のアク ター層とエージェント層との全部のオブジェクトを抽出 して属性の情報とともに前記ディスプレイ13に表示出 力させること、ユーザが前記キーボード12に入力操作 する各種データに対応して表示中のオブジェクトから前 記環境模擬モデル32にオブジェクトを生成すること、 等を前記CPU2を実行させるよう記述されている。

【0079】さらに、前記模擬モデル編集部25のプロ グラムには、前記RAM5のワークエリアに前記実機構 假DBを確保すること、この実機情報DBに前記FD7 や前記通信I/FI4等から外部入力される実機の各種 データを設定すること、前記システム分析モデル31の オブジェクトの実体に関連する記憶データを前記事機信 記キーボード12や前記スピーカ16等のハードウェア 50 報DBから検出して前記ディスプレイ13に表示出力さ

(12)

22

せること、この表示データに対する前記キーボード12 の入力機管に対応して前記環境関係モデル32にオフジ エクトを生成すること、等を前記CPU2を実行させる ことも訳述されている。

【0 1 8 日 本実施の形態のモデルシミュレート装置 1 0 1 を実現するためのソフトウェアは、上述のように前 記モデル作成業 1 0 0 により作成された前記モデルコ 1、3 2 のソフトウェアと、前記C P U 2 を前記を部 2 6 ~ 2 8 として機能させるためのプロララムからなる。 【0 0 8 1 】より詳細には、前記ニッサーノ下部 2 8 0 10 プログラムは、モデルシミュレートの作業を支援する各 箱データを前記ディスプレイ 1 3 に表示出力させること、エーがが高速・ボード 1 2 に入力機作するモデル シミュレートの各種データを受け付けること、等を前記 C P U 2 を実行させるよう記述されている。前記モデル 記憶館 2 6 のプログラムは、高速モデル 下の 1 3 2 を請配 2 で 2 から前記モデル 3 1、3 2 を請か出して前記 R A M 5 の ワークェリアに保持すること、等を前記 C P U 2 を実行 させるよう記述まれている。

[0082] 前連級行エンジン配27のプログラムは、 前記モデル記憶速を26年限計された前記モデルペ1 3 2の対応するエンティティオブジェクトの両方に所定の イベントを入力し、相互は対応した対能運路を開助して 程定させること、参を前限でDV 2を表哲させるよう記 述されている。これに対応して、前配ユーザ1/F部2 8のデータ表示のプログラムには、イベント人力に対応 した所能システム分析モデル31の多種を確認ディスプ レイ13の表示によりデータ出力すること、を前記CP Uと実好させるよう記述まれている。

【0 9 8 3】 な8、上述のように前足モデル3 1、3 2 90 の対弦するエンティティオブジェクトにイベントを入力 して実験を選修させる前途場所エンジン前2 7 のプログ ラムは、前述のように前途即環境展子アル3 2 の材度の イベントを指記モデル3 1、3 2 の所定のエン ティティオブジェクトにイベントを発生させること、このイベントを前記モデル3 1、3 2 の所定のエン ティティオブジェクトに入力すること、を前記C P U 2 に実行させるよう選挙されている。このような前記実行 エンジン第 2 7 のプログラムは、前記イブジェクト D B 4 1、前記インスタンス D B 4 2、前記アクション選択 器 4 3、前記インメタンス D B 4 2、前記アクション選択 器 4 3、前記イントを予防・4 4 6 元インハ・チェ4 7、前記同期管理器 4 8、契に個々に対応したプログラ 人により機関されている。

【0018 4】このような構成において、本実験の彫像の コンピュータシステム1は、モード切別によりモデル作 成装約100およびモデルシュレート装約10比し て機能する。ある実機のソフトウェアの学動を確認した いようた場合、まず、ユーザはコンピュータシステム1 をモデル作成装図100として動作させ、二つのモデル 31、32を作成する。 【0085】この場合、モデル作成装置100は、システム分析モデル31を作成するユーザの作業の支援、完 成したシステム分析モデル31に基づいた資産原理 ル32の一部の自動的な作成、一部が自動的に作成され た環境保険モデル32を完成させるユーザの作業の支 後、等を順常と呼ばったする。

【0086】より評潔には、ユーザは分析対象の実験の ソフトウェアを超核に関連する実体の部分ととしたオア ジェクト指向分析してモデル化することになり、このよ うにシステム分析モデル31を作成するユーザの作業を モデル作成装置100がモデル線部に30の観動作に より支援する。このように作成されるシステム分析モデ ル31は、図4に示すように、アクター所とエージェン ト層と数据デバイス階とを有する三階構造に形成され、 モデル機謀部23によりシステムモデルDB21に格術 される。

【0087】つぎに、モデル作成装型 100の頻報モデル生成第24は、例えば、キーボード12の所での入力 検育をトリガとして、システムモデル D821からシス 20 テム分析モデル 31を取り込みんで環境機能モデル 32 の一能を目動的に生成する。つまり、前述のようにシス テム分析モデル 31の仮型ディイズ付のオブシェクトな 金部が実体に対応したエンティディオブジェクトなの で、そのサブララスのオブジェクトが生成されて環境模 指モデル 32の原型デバス ZRIに設定されて環境模 指モデル 32の原型デバス ZRIに設定されて環境模

【0088】つぎに、モデル作成装置100の原程モデ 小福集第25は、上速のように部分的に作成された環境 接限モデル32をデイスプレイ13に表示出力をせるの で、これを収認したユーザは頻繁モデル432を完成させることにな る。まず、システム分析モデル31のエンティナイブ ジェクトは、アクター増やエージェント層にも存在する 可能性が落く、オヴェクトがエンティティで刺るか無 いかは、ユーザなら保性の情報により期間できる。

【0089】そこで、規矩モデル縄集館25は、シストム分析モデル31のアクター間とエージェント駅へを 添のオブジェクトを抽出しては使り前別とともにディスプレイ13に表示出力させ、ユーザがキーボード12の 入力端件により特定のオブジェクトを選択すると、これ 10 に対応して環境損害モデル32にサブクラスのオブジェクトを生成する。

【0090】また、機器モデル維集態と5は、実態の各種データを問題させて記憶した実機清報DBを向するので、ここからシステム分析モデル31のオブジュウトの実体に関連する記憶データな材料してディスプレイ13に表示出力させ、この表示データに対するキーボード12の入力操作に対応して放映模版モデル3とにオブジェクトを生成する。さらに、このように環境機能モデル32つイブジェクトが生成されると、これに関連した記録
プークが実験情報DBから再度検出され、生途とた動作

(13)

が繰り返されるので、図6に示すように、環境模擬モデ ル32には百次までエンティティオブジェクトが順次生 成される。

【0091】上述のように保険税料モデル32のエンテ イティオブジェクトの生成が完成すると、これにリンク させるイベント発生オブジェクトを生成することにな る。この生成の作業もユーザが実行することになり、こ の作業を模擬モデル編集部25は支援する。このように 生成されるイベント発生オブジェクトは、ここでは、統 計的、操作的、連鎖的、な特性に設定される。なお、こ のような各種のイベント発生オブジェクトの生成は、実 際には各種の順番で実行することができる。

【0092】まず、駆動モータ等の実体に対応したモデ ル31、32のエンティティオブジェクトには、故障等 の統計的な事象が悪秘できる状態として設定されている ので、このような状態にエンティティオブジェクトを選 移させる統計的なイベントを発生するイベント発生オブ ジェクトを環境模擬モデル32に生成する。

【0093】このイベント発生オブジェクトは、図7に 示すように、対応するエンティティオブジェクトにリン 20 クされ、図8に示すように、実機での故障率等の統計的 情報に見づいたタイミングでイベントを発生するよう設 定される。つまり、このイベント発生オブジェクトは、 オブジェクトモデルと状態選移モデルにより定義され、 統計的確率分布モデルと統計的パラメータとが設定され る。イベントの発生タイミングはタイマにセットされ、 このタイマもイベント発生オブジェクトにリンクされ

【0094】上述のように統計的なイベント発生オブジ 発生オブジェクトの生成が実行される。つまり、ドア等 の実体に対応したモデル31、32のエンティティオブ ジェクトには、開放等の操作的な事象が遷移できる状態 として設定されているので、このように状態を遷移させ るイベントを発生するイベント発生オブジェクトを生成 する.

【0095】このイベント発生オブジェクトは、図9に 示すように、対応するエンティティオブジェクトとモデ ルシミュレート装置101のユーザ1/F部28とにリ ンクされ、図10に示すように、ユーザ1/ド部28の 40 所定の入力操作に対応してイベントを発生するよう設定 される。

【0096】最後に、連鎖的なイベント発生オブジェク トを生成する。例えば、印刷用紙の搬送に関連した複数 のエンティティオブジェクトには、印刷川紙の搬送に対 応して順次波移する状態が設定されているので、これら のエンティティオブジェクトの状態を順次連鎖させて透 移させるイベントを発生するイベント発生オブジェクト を生成する。

24 に示すように、連鎖する動作の原因と結果とのエンティ ティオブジェクトに介在させることになり、図12に示 すように、原因のエンティティオブジェクトの状態造移 をトリガとして結果のエンティティオブジェクトの状態 を遊移させるイベントを発生するよう設定される。

【0098】上述のように各種のイベント発生オブジェ クトが設定されて環境模擬モデル32の作成が完了する と、この環境模擬モデル32は環境モデルDB22に保 管される。このようにしてモデル作成装置100による モデル31、32の作成作業が終了すると、モデルシミ ュレート装置101によるシステム分析モデル31のシ ミュレート作業を実行できることになる。

【0099】その場合、モデルシミュレート装置101 のユーザ1/F部28は、モデル31,32の各種デー タをディスプレイ13に表示出力させ、キーボード13 により入力操作されるシミュレート作業の各種データを 受け付ける。例えば、シミュレート作業の開始が入力操 作されると、モデル記憶部26がモデルDB21、22 からモデル31、32を読み出して一時記憶する。

【0100】 つぎに、実行エンジン部27は、少機での ソフトウェアの動作をシステム分析モデル31にシミュ レートさせ、実機でのソフトウェアの外部環境を環境模 擬モデル32にシミュレートさせる。このとき、環境様 擬モデル32のイベント発生オブジェクトは各種のイベ ントを様々な条件に対応して発生し、このイベントによ りモデル31、32の対応するエンティティオブジェク トの状態が避移する。このイベント入力に対応したシス テム分析モデル31の学動がユーザ1/F部28により ディスプレイ13に表示出力されるので、ユーザは実機 ェクトの生成が完了すると、つぎに、操作的なイベント 30 のソフトウェアの各種の学動を外部環境と関連させて観 察することができる。

> 【0101】例えば、モデル31、32の時間は同期し て進行されるので、環境標準モデル32の統計的なイベ ント発生オブジェクトは、所定のタイミングで統計的な イベントを発生する。このイベントはモデル31.39 の対応するエンティティオブジェクトに入力されて状態 を選移させるので、システム分析モデル31は実機に拉 障等の統計的事象が発生した場合のソフトウェアの挙動 をシミュレートすることになる。

【0102】また、ユーザ1/F部28には、システム 分析モデル31に入力できる操作のメニューも表示され ているので、これが入力操作されると環境模擬モデル3 2の対応するイベント発生オブジェクトが操作的なイベ ントを発生させる。このイベントもモデル31、32の 対応するエンティティオブジェクトに入力されて状態を 遷移させるので、システム分析モデル31は実機に誤操 作等の操作的事象が発生した場合のソフトウェアの挙動 をシミュレートすることになる...

【0103】さらに、システム分析モデル31の所定の 【0097】このイベント発生オブジェクトは、図11 50 エンティティオブジェクトが特定の状態に遷移すると、

(14)

これに対応して環境模据モデル32の連續的なイベント 発生オブジェクトがイベントを発生してモデル31、3 2の対応するエンティティオブジェクトに入力する。場 合によっては、このエンティティオブジェクトの状態器 移に対応して次のイベント発生オブジェクトが連鎖的な イベントを発生し、このイベントにより次のエンティテ ィオブジェクトの状態が遊移する。このような複数のオ ブジェクトの連続的な状態遷移により、システム分析モ デル31は実機に連鎖した一連の動作が発生した場合の ソフトウェアの挙動をシミュレートすることになる。 【0104】ここで、上述のような実行エンジン部27 の処理動作を以下に詳述する。まず、発生したイベント はイベント保持部46に保持されるので、ディスパッチ ア 4 7 は保持されたイベントを順番に読み出す。このと き、イベントの種類が判定され、イベントがオブジェク トに送信される生成イベントの場合、オブジェクトDB 41の定義情報に基づいてインスタンスが生成され、こ れが最初の遷移状態でインスタンスDB42に格納され る。また、イベントがインスタンスに送信される遷移イ ベントの場合、オブジェクトDB41の定義情報に基づ 20 いてインスタンスDB42のインスタンスを指定された 状態に遷移させる。

【0105】このとき、同期管理器48は、二つのモデ ル31、32の対応するエンティティオブジェクトを監 視し、一方の状態が遷移しても他方の状態が遷移しない 場合には、これを遷移させる同期イベントを生成して人 力し、二つのモデル31、32の対応するエンティティ オブジェクトの状態を間期させる。つまり、オブジェク トにイベントが入力されても状態が遅移しない場合もあ り、例えば、故障の状態に遷移している駆動モータのオ 30 ブジェクトは回転の状態には選移できない。

【0106】 つぎに、アクション選択器43は、インス タンスDB42の最後に巡移したインスタンスの状態を 検出し、この状態に定義されているアクションの提似コ ードをオブジェクトDB41から読み出してインタープ リタイイに伝送する。このインタープリタイイは、入力 されるアクションの擬似コードを解釈して各種のイベン トを生成し、このイベントを種類に対応して各種の動作 を実行する。つまり、インスタンスの生成や消滅のイベ ントの場合、または、インスタンスの状態避移のイベン 40 トの場合、そのイベントをイベント保持部46に格納 し、インスタンスのアクセスのイベントの場合、インス タンスの居性値の参照や更新を実行する。

【0107】上述したモデルシミュレート物間101 は、実機のソフトウェアの外部環境を環境模擬モデル3 2によりシミュレートし、そこに発生する各種のイベン トによりモデル31、32の対応するエンティティオブ ジェクトの状態を同期させて選移させるので、システム 分析モデル31の各種の挙動を観察することができる。 このように観察される挙動は、実機で外部環境に実際に 50 3. 環境模擬モデル32:統計的なイベントの発生によ

76 発生する各種状況に対するソフトウェアの挙動を反映し ているので、これを観察することによりソフトウェアの 不具合等を検出することができる。

【0108】しかも、このようにシステム分析モデル3 1の状態を選移させるイベントが環境模擬モデル32に 設定されており、これらのモデル31、32は同期して シミュレートされるので、ソフトウェアの動作を外部環 境と関連させてテストすることができる。つまり、実機 のハードウェアを作成することなくソフトウェアをテス トすることができるので、ソフトウェアとハードウェア とを並行に開発することが可能となり、実機の開発期間

を大幅に短縮することができる。

[0 1 0 9] なお、上述のように実際のソフトウェアル シミュレートする場合、イベントを単分的に発生させる よりも、所定のシナリオに従ってイベントを順次発生さ せることが好ましい。例えば、実機として複写機の給紙 部を想定し、そのコントローラのプログラムをシミュレ ートするならば、湿った印刷用紙によるジャムの発生等 をシナリオとして設定することが現実的である。このよ うなジャムは統計的な事象と考えることができ、このジ ャムにより用紙センサが検知エラーを発生することは連 鎖的な事象と考えることができる。

【0 1 1 0】 つまり、環境模擬モデル32の印刷用紙の エンティティオブジェクトに統計的なイベント発生オブ ジェクトがジャムのイベントを入力すると、印刷用紙の エンティティオブジェクトの状態は搬送中からジャムに 選移する。この状態選移をトリガとして連続的なイベン ト発生オブジェクトが検知エラーのイベントを川紙セン サのエンティティオブジェクトに入力するので、この川 紙センサのエンティティオブジェクトの状態は检索中か らエラー検知に混移する。

【0111】このような環境模類モデル32のエンティ ティオブジェクトの状態週移は、システム分析モデル3 1でも同期して発生されるので、ユーザは実機にジャム が発生した場合のソフトウェアの挙動をシステム分析モ デル31によりシミュレートすることができる。また、 このようなシミュレート作業の実行中に、所望のタイミ ングでドア開放等の操作的なイベントを発生させること もできるので、実機のハードウェアを要することなくソ フトウェアの性能を良好にテストすることができる。 【0112】なお、上述のようなシナリオのシミュレー

ションにおけるモデル31、32の挙動を以下に順番に 例示する。

1. システム分析モデル31:撤送プロセスから通達さ れるイベントにより、駆動モータのエンティティオブジ ェクトの状態が停止から同転に遷移

 環境模擬モデル32:状機同期のイベントの発生に より、駆動モータのエンティティオブジェクトの状態が 停止から回転に遷移

り、駆動モータのエンティティオブジェクトの状態が回 伝から故障に遷移

- 4. 環境模擬モデル32: 因果的なイベントの発生によ り、印刷用紙のエンティティオブジェクトの状態が搬送 中からジャムに誤移
- 環境模擬モデル32:自園原紙から通達されるイベ ントにより、用紙センサのエンティティオブジェクトの 状態が検査中からエラー検知に遷移
- 6. システム分析モデル31:状態問期のイベントの発 生により、用紙センサのエンティティオブジェクトの状 10 態が検査中からエラー検知に遷移
- 7. システム分析モデル31:川紙センサから通途され るイベントにより、シートアラームのオブジェクトの状 嫌が異常無しからジャム検知に認秘
- 8. システム分析モデル31;シートアラームから通達 されるイベントにより、 印刷用紙のエンティティ オブジェクトの状態が撤送中からジャムに遷移。
- 【0113】なお、本発明は上記形態に限定されるもの ではなく、各種の変形を許容する。例えば、本実施の形 焼では、モデル作成装置100とモデルシミュレート装 20 高101とを一個のコンピュータシステム1に実現し、 その動作モードを切り換えることにより各装置100,
- 101を機能させることを例示したが、これらの装置1 00.101を相互に別体の装置として構築することも 可能である。

【0114】また、本実施の形態では、RAM5等にソ フトウェアとして記録されているプログラムに従ってじ PU2がデータ処理を実行することにより、モデル作成 装置100とモデルシミュレート装置101との各種手 段が実現されることを例示した。しかし、このような各 30 種手段の各々を固有のハードウェアとして製作すること も可能であり、一部をソフトウェアとしてRAM5等に 記録するとともに一部をハードウェアとして製作するこ とも可能である。また、所定のソフトウェアが記録され たRAM5等や各部のハードウェアを、例えば、ファー ムウェアとして製作することも可能である。

【0115】また、本実飾の形態では、ソフトウェアが CD-ROM9からHDD6にインストールされてRA M5に複写され、このRAM5からCPU2が読み取る ことを例示したが、このようにソフトウェアをCPU2 40 に提供する情報記憶媒体は、CPU2がアクセスできる ものであれば良い。例えば、このようなソフトウェアを CD-ROM9等からCPU2に利用させることや、予 めROM4に固定的に記録しておくことも可能であり、 複数の情報記憶媒体に分散させておくことも可能であ

【0116】また、このようなモデル作成装置100と モデルシミュレート装置101との各種手段を実現する ためのプログラムを、複数のソフトウェアの組み合わせ 品となる情報記憶媒体には必要最小限のソフトウェアの みを記録しておけば良い。例えば、オペレーティングシ ステムが実装されているコンピュータシステムに、CD -ROM9等の情報記憶媒体によりアプリケーションソ フトを提供するような場合、モデル作成装置100とモ デルシミュレート装置101との各種手段を実現するた めのソフトウェアは、アプリケーションソフトとオペレ ーティングシステムとの組み合わせで実現されるので、 オペレーティングシステムに依存する部分のソフトウェ アはアプリケーションソフトの情報記憶媒体から省略す ることができる。

【0117】また、このように情報記憶媒体に記録した ソフトウェアをコンピュータに供給する手法は、その情 報記憶媒体をコンピュータに直接に参照することに開定 されない。例えば、上述のようなソフトウェアをホスト コンピュータの情報記憶媒体に記録し、このホストコン ピュータを通信ネットワークにより端末コンピュータに 接続し、ホストコンピュータからデータ通信により端末 コンピュータにソフトウェアを供給することも可能であ

【0118】この場合、端末コンピュータが自身の情報 記憶媒体にソフトウェアをダウンロードした状態でスタ ンドアロンのデータ処理を実行することも可能である が、ソフトウェアをダウンロードすることなくホストコ ンピュータとのリアルタイムのデータ通信によりデータ 処理を実行することも可能である。この場合、ホストコ ンピュータと端末コンピュータとを通信ネットワークに より接続したシステム全体が、本発明のモデル作成装置 100とモデルシミュレート装置101とに相当するこ とになる、

【0119】特に、本発明ではモデル作成装置100が 作成するモデル31、32をモデルシミュレート装置1 01が利用するので、これらの装置100,101を別 体に形成して通信ネットワークにより接続することは理 実的である。さらに、この通信ネットワークにデータベ ースサーバを接続し、このデータベースサーバにモデル 31. 32等を保管させれば、各装置100、101を 有効に利用することができる。

[0120] 【発明の効果】請求項 1 記載の発明のモデルシミュレー ト装置は、実橋のソフトウェアが直接に関節する事体の 部分とともにオブジェクト指向分析によりモデル化され たシステム分析モデルを記憶するシステム記憶手段と、 実装のソフトウェアの外部環境となる少なくとも実体の 部分がオブジェクト指向分析によりモデル化された環境 模擬モデルを記憶する環境記憶手段と、システム分析モ デルと環境模擬モデルとの同一の実体に対応したオブジ ェクトの両方に所定のイベントを入力して相互に対応し た状態選移を同期して発生させるモデル駆動手段と、イ により実現することも可能であり、その場合、単体の製 50 ベント人力に対応した少なくともシステム分析モデルの 等勢をデータ出力する結果出力手段とを有することにより、実備のソフトウェアに対応したシステム分析モデルとハードウェアに対応した取環境限モデルとの同一の実体に対応したオブジェクトの状態を付削して遊移させることができるので、実備の一ドウェアを受することなくソフトウェアをテストすることができ、実践の開発則関連を解析するようなとかでき、実践の開発則関連を解析するようなことができ、実践の開発則関連を解析するようなことができ、

[0121] 純珠頭2記載の発明のモデルシミュレート 装置では、環境機能で加は、システム分析モデルの実 体状態のオプジェクトを個とに継承したサプクラスのオ ブジェクトを行することにより、環境機能モデルがシス テム分析モデルと同一の実体に対応したオブジェクトを 行することになり、環境機能モデルがソフトウェアの外 部類型を直接に反映する。

【0122】請求項3記機の発明のモデルシミュレート 接関では、環境機長モデルは、自身とシステム分析モデ ルとの同一の実体に対応したオブジェクトを所定の状態 に選移させるイベントを発生するオブジェクトを有し、 モデル整維す象は、環境機能モデルの特性のオブジェクト の可能のおでは、カンステム分析モデルと環境機能 モデルとの所定のオブジェクトに入力することにより、 システム分析モデルと環境機能モデルとのオブジェクト の状態を同用して選移させるイベントを環境機能モデル のオブジェクトが発生するので、実績でソフトウェアの 外部環境に発生する事態を環境機能モデルに設定してお くことができ、各種の事能に基るソフトウェアの準動を 現実的にジミュレートすることができ、

[0123] 計取利・延渡の6種のモデルシミュレート 装設では、システム分析モデルと環境技能モデルとは、30 同一の実体に対応して所定の対応に進歩するオブジェク トとして、実機での起降等のランダムに発生する対策に 運移を発生させるイベントを実機での故障率等の統計的 情報に述ったタイミングで発生するオブジェクトを、 環境環境をデルは有することにより、システム分析モデ ルと環境技能モデルとの時一の実体に対応したオブジェ クトを、実機での統計的情報に基づいたタイミングで統 計的に発生する状態に選移させることができるので、実 様での充備等の実施を選集させることができるので、実 様での充備等の実施を提供を記まった。と

【0124】 請求所も記載の提明のモデルシミュレート 装置では、各種データの入力操作を受け付けるデータ人 力手段を設け、システム分外モデルと高環模選モデルと は、同一の実体に対応して所定の状況に選移するオブジ ェクトとして、実際において所定の人力操作が実行され た就能等に選移するオブジェクトを行し、このオフジ クトに状態速度を発生させるイベントをデータ人力手段 の人力操作に対応して発生するオブジェクトを、環境機 部末子がは存まるたとにとり、ジステん分析エデルと関 30 境県接モデルとの同一の実体に対応したオブジェクト を、所望の入力操作により所定の入力操作が実行された 状態に進移させることができるので、実機での製操作等 の状況を見込館にシミュレートすることができる。

[0128] 点別用の記機の范側のモアルシミュレート 器置では、システム分析モデルと環境機能モデルとは、 同一の対格に対応して所定の状態に遊ゆするオンジェク トとして、実機における距離した一週の時件の状態に頭 火運移する複数のオジェクトを行し、これらのオフジ ェクトに状態波移を解次発注きせるイベントを発性する オブジェクトを、環境機能モデルと句解の少変体に 対応したオブジェクトを、実験での連加した一般の動作 の状態に順次避後させることができるので、実験での一 便の動情が連貫して発生した状態をお紹介。

トすることができる。 【0126】請求項7記載の発明のモデルシミュレート 方法は、実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部 分とともにオブジェクト指向分析によりモデル化された システム分析モデルと、実機のソフトウェアの外部別語 となる少なくとも実体の部分がオブジェクト指向分析に よりモデル化された環境模擬モデルとに対し、同一の実 体に対応した双方のオプジェクトの両方に所定のイベン トを入力して相互に対応した状態遷移を囲抑して発生さ せ、イベント入力に対応した少なくともシステム分析モ デルの挙動をデータ出力させるようにしたことにより、 実機のソフトウェアに対応したシステム分析モデルとハ ードウェアに対応した環境模擬モデルとの同一の実体に 対応したオブジェクトの状態を同期して遷移させること ができ、そのシステム分析モデルの挙動を観察すること ができるので、実機のハードウェアを弾することなくソ フトウェアをテストすることができ、実機の開発期間を 短縮するようなことができる。

【0127】請求項8記載の発明のモデル作成製置は、実践のソフトウェブが直接に関連する実体の部分ととも
はオブジェクト制度分析によりをデル化されたシンク所モデルがデータス力されるモデルよ力事段と、実態
のソフトウェアの対策環境をオブジェクト指向分析によ
ウモデル化した環境機械を対域とレスオブジェクトにはつい
生成するモデル生成手段とを育することにより、実態
のソフトウェアに対応したステム分析モデルの支体に対応したステム分析モデルの実体に対応したステム分析モデルと作成して入力すれば、実験のハードウェアに対応した環境機様
モデルの少なくとも一部がシステム分析モデルの対応
モデルの少なくとも一部がシステム分析モデルのジェントに対応して自動的に生成されるので、システム分析モデルのショントに行効な原境が極端でデルの印象の自由を解談することができまった。

クトに状態態移を発生させるイベントをデータ人力手段 の人力操作に対応して発生するオプジェクトを、環境模 様モデルは肉することにより、システム分析モデルと震、50 &のオプジェクトを働んし、そのオプジェクトを働んし、そのオプジェクトを働んし、そのオプジェクトを個人と

総承したサブクラスのオブジェクトを環境機能モデルに 生成することにより、システムが押モデルと原境機能 デルとに同一の実体に対応したオブジェクトが自動的に 生成されるので、実機のソフトウェアの外部に即を良好 に反映した環境税能モデルを容易に作成することができ

[0129] 諸東項102級の発明のモデル件波装置では、システムが指でデルは、実験の全体的な意向や目的に対応した混上層と、実験の研究の実体に個々に対応した混下層と、最上層と展下層とを中様する中間部とを有10、モデル生成手段は、システムが任モデルの少なくとも展下例の全部のオブジェクトを推出することにより、システムが併モデルの一般的な三小構造に基づいて実体に対応したオブジェクトを確当に推出することができ、実機のソフトウェアの外部環境を良いに成映した環境材格を用水を実施がある。

[0 1 3 0] 請求項 1 1 湿板の発明のモデル作成装置では、各種データの入力操作を受け付けるデータ上力手段を設け、各種データの入力操作を受け付けるデータ上力手段を設け、モデル生成手段は、システム分析モデルの最上高と中間がとることにより、システム分析モデルの最上面と中間所から実体に対応してオブジェクトを抽出するユーザの作業を支援することができるので、実機のソフトウェアの外部環境を設好に反映した環境検抜モデルを容易に作成することができる。

[0131] 諸政府12記録の別期のモデル件成級間で は、実搬の名籍データを附頭させて配能したデータ記憶 手段を設け、各種データを表出出力するデータに力手段 を成け、各種データの入力操作を受け付けるデータ入力 手段を設け、モデル生成手段は、システム分析をデルの オブジェクトの実体に開盟する電館データをデータ記憶 手段から検出して数元は関連するでで、つの表示データに対す る人力操作に対応して環境関係デルにオブジェクトを 生成することにより、実験のソフトウェアの外部環境を 反映した環境製造モデルを作成するユーザの作業の一度 イの実践の各種データによづいて支援することができる ので、実際のソフトウェアの外部環境を最近に表現 表現接続デデルを表現と作業を表す。とができる ので、実際のソフトウェアの外部環境を最近に反映した 環境投稿をデルを書きまたができる。

[0132] 請求項13配線の強卵のモデル作成装置では、モデル生成学段は、環境機能モデルに生成したオブジェクトに関連する所定データを抽出して表示出力させてから入力機能に対応して環境機能モデルにオブジェクトを生成することを繰り返すことにより、実機での各種データの限度に対して、マスポータに表していて環境の観モデルには次型度したオブジェクトを設定することができるので、実機のソフトウェアの外帯環境を換好に反映した環境保証モデルを容易に作成することができる。

【0133】請求項14記載の発明のモデル作成装置では、モデル生成手段は、システム分析モデルと環境模擬 50

モデルとの同一の実体に対応したオブジェクトを所定の 状態に譲答させるベントを発生するオブジェクトで 定条件に従って環境機嫌モデルに生成することにより、 システム分析モデルと環境投稿とデルとのオブジュクト の状態を4期して道路をせるイントを環境発生デル のオブジェクトに設定することができるので、実験でソ フトウェアの外部環境に発生する事態を環境機能モデル に設定しておくことができ、実践のソフトウェアの外部 環境を費好に反映した環境機能モデルを容易に作成する とかがきる。

【0134】請求項15記載の発明のモデル作成装置で は、システム分析モデルと環境模擬モデルとは、同一の 実体に対応して所定の状態に遷移するオブジェクトとし て、実機での故障等のランダムに発生する状態に遷移す るオブジェクトを有し、このオブジェクトに状態悪秘を 発生させるイベントを実機での故障率等の統計的情報に 基づいたタイミングで発生するオブジェクトを、モデル 生成手段は環境模擬モデルに生成することにより、シス テム分析モデルと環境模擬モデルとのオブジェクトの状 態を、実機での統計的情報に基づいたタイミングで統計 的に発生する状態に遷移させるイベントを、環境模擬モ デルのオブジェクトに設定することができるので、実機 でソフトウェアの外部環境に発生する事態を環境模擬を デルに設定しておくことができ、実柄のソフトウェアの 外部環境を良好に反映した環境指指モデルを容易に作成 することができる。

【0135】

「35]

「35]

「35]

「45]
「45]
「45]
「55]
「55]
「55]
「56]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]
「57]

【0136】請求項17記載の発明のモデル作成装置では、システム分析モデルと環境機限モデルとは、同一の実体に対応して所定の状態に返むするオプシュクトとして、実機におはる世野した一地の動作の状態に明次選移する複数のオブジェクトを行し、ためのオブシュクトを発生するオブジェクトを、モデル生成手段は環境機能モデルに生成することにより、システム分析モデルと環境保護モデルとの教験のオブジェクトの状態を、推断した一億の

した環境模擬モデルを容易に作成することができる。

動作の状態に順次遷移させるイベントを、環境模擬モデ ルのオブジェクトに設定することができるので、実機で ソフトウェアの外部環境に発生する事態を環境機能モデ ルに設定しておくことができ、実機のソフトウェアの外 部環境を良好に反映した環境模擬モデルを容易に作成す ることができる。

【0137】請求項18記載の発明のモデル作成方法 は、実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析してシステム分析モデルを 作成し、実機のソフトウェアの外部環境をオブジェクト 指向分析によりモデル化した環境模擬モデルの少なくと も一部をシステム分析モデルの実体に対応したオブジェ クトに基づいて生成するようにしたことにより、 実機の ソフトウェアに対応したシステム分析モデルに基づい て、実機のハードウェアに対応した環境模擬モデルの少 なくとも一部を自動的に生成することができるので、シ ステム分析モデルのシミュレートに有効な環境模擬モデ ルを容易に作成することができる。

[0138] 請求項19記載の発明のモデル作成方法 ともにオブジェクト指向分析によりモデル化されたシス テム分析モデルを用意し、実機のソフトウェアの外部環 境をオブジェクト指向分析によりモデル化した環境模擬 モデルの少なくとも一部をシステム分析モデルの実体に 対応したオブジェクトに基づいて生成するようにしたこ とにより、実機のソフトウェアに対応したシステム分析 モデルに基づいて、実被のハードウェアに対応した環境 模擬モデルの少なくとも一部を自動的に生成することが できるので、システム分析モデルのシミュレートに行効 な環境特徴モデルを容易に作成することができる。 【0139】請求項20記録の発明の情報記憶媒体は、 実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分ととも にオブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム 分析モデルのソフトウェアと、実機のソフトウェアの外 部環境となる少なくとも実体の部分がオプジェクト指向 分析によりモデル化された環境模擬モデルのソフトウェ アと、システム分析モデルと環境模擬モデルとの同一の 実体に対応したオブジェクトの両方に所定のイベントを 入力して相互に対応した状態遷移を同期して発生させる ためのプログラムと、イベント入力に対応した少なくと 40 もシステム分析モデルの総動をデータ出力させるための プログラムと、が記録されていることにより、このソフ トウェアをコンピュータが読み取って対応する動作を実 行すると、このコンピュータはモデルシミュレート装置 として機能することができ、その場合、実機のソフトウ ェアに対応したシステム分析モデルとハードウェアに対 応した環境模擬モデルとの同一の実体に対応したオブジ ェクトの状態を同期して湿移させることができ、そのシ

ステム分析モデルの業務を観察することができるので、

3.4 ストすることかでき、実機の開発期間を短縮するような ことができる.

【0140】請求項21記載の発明の情報記憶媒体は、 実績のソフトウェアが直接に関連する主体の部分ととも にオブジェクト指向分析によりモデル化されたシステム 分析モデルのソフトウェアと、 実機のソフトウェアの44 部環境となる少なくとも実体の部分がオブジェクト指向 分析によりモデル化された環境模擬モデルのソフトウェ アとに対し、同一の実体に対応した双方のオブジェクト の両方に所定のイベントを入力して相互に対応した状態 遷移を同期して発生させること、イベント入力に対応し た少なくとも前記システム分析モデルの光動をデータ出 力させること、をコンピュータに実行させるためのプロ グラムが記録されていることにより、このプログラムを コンピュータが読み取って対応する動作を実行すると、 このコンピュータはモデルシミュレート装置として機能 することができ、このようなモデルシミュレート装置に システム分析モデルと環境模擬モデルとのソフトウェア を提供すれば、これらのモデルの同一の奥休に対応した は、実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分と 20 オブジェクトの状態を同期して遷移させることができ、 そのシステム分析モデルの挙動を観察することができる ので、実機のハードウェアを要することなくソフトウェ アをテストすることができ、実機の限発期間を短縮する ようなことができる。

【0141】請求項22記載の登明の情報記憶爆休は 実機の外部環境をオブジェクト指向分析によりモデル化 した環境模擬モデルのソフトウェアの少なくとも一部 を、実機のソフトウェアが直接に関連する実体の部分と ともにオブジェクト指向分析によりモデル化されたシス 30 テム分析モデルの実体に対応したオブジェクトに基づい て生成することを、コンピュータに実行させるためのプ ログラムが記録されている。従って、このプログラムを コンピュータが読み取って対応する動作を実行すると、 このコンピュータはモデル作成装器として機能すること ができ、このようなモデル作成装置にシステム分析モデ ルのソフトウェアを提供すれば、実機のハードウェアに 対応した環境模擬モデルの少なくとも一部がシステム分 析モデルに対応して自動的に生成されるので、システム 分析モデルのシミュレートに有効な環境模擬モデルの作 成の負担を軽減することができる。

【関面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態のモデルシミュレート装置 とモデル作成装置との論理的構造を示す模式図である。 【図2】モデルシミュレート装置とモデル作成装置との ハードウェアのコンピュータシステムの物理的構造を示 すが代図である。

【図3】 コンピュータシステムの外観を示す斜視図であ

【図 4】システム分析モデルと環境操揺モデルとの論理 実機のハードウェアを要することなくソフトウェアをテ 50 的構造を示す模式図である。

3.5 【図5】モデル駆動手段である実行エンジン部の論理的 構造を示す模式関である。

【図6】システム分析モデルに基づいて環境機様モデル を作成する手順を示す模式圏である。

【図7】統計的なイベントを発生するオブジェクトのオ ブジェクトモデルを示す模式図である。

【図8】統計的なイベントを発生するオブジェクトの状 焼モデルを示す横式図である。

【図9】操作的なイベントを発生するオブジェクトのオ ブジェクトモデルを示す模式図である。

【図10】操作的なイベントを発生するオブジェクトの

状態モデルを示す模式図である。 【図 1 1 】連鎖的なイベントを発生するオブジェクトの

オブジェクトモデルを示す模式図である。 【図12】連續的なイベントを発生するオブジェクトの

状態モデルを示す模式図である。

【図13】実体であるシート(印刷用紙)のオブジェクト の状態モデルを示す模式図である。

【図14】シートアラームのオブジェクトの状態モデル を示す模式図である。

【符号の説明】

コンピュータ

4~7.9 情報記憶媒体

11, 12 データ入力手段

1.3 データ出力手段 2.1 システム記憶手段

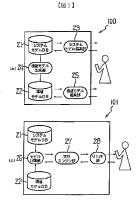
22 我增能做手段

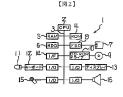
24, 25 モデル生成手段

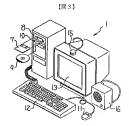
2.7 モデル駆動手段

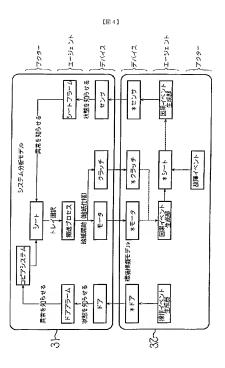
2.8 結果出力手段、データ入力手段、データ出力手

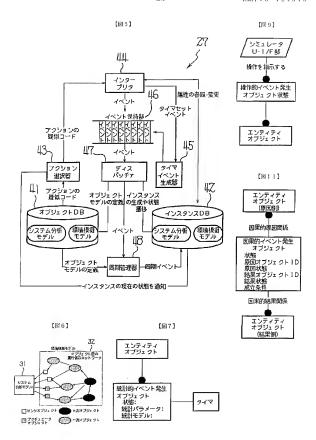
10

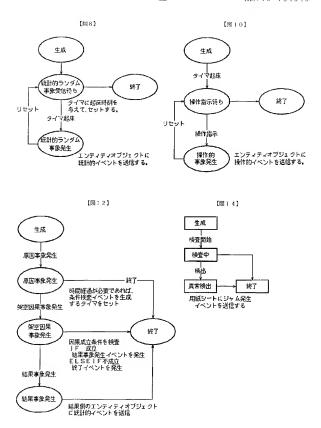












[图13]

